

# Механика

## Лекция 6

[kosareva@physics.msu.ru](mailto:kosareva@physics.msu.ru)



## Лекция 6

### План

#### *Глава 2. Законы сохранения в простейших системах*

**П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского  
Формула Циолковского.**

**П.2.2. Механическая энергия.**

**П.2.2.3. Консервативные силы. Поле сил. Потенциальная энергия материальной точки.**

**П.2.2.4. Потенциальная энергия м.т. в поле силы тяжести.**

**П.2.2.5. Потенциальная энергия м.т. в поле упругих сил.**

**П.2.2.6. Потенциальная энергия м.т. в гравитационном (кулоновском) поле.**

**П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек.**

**П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.**

**П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.**

**П.2.3. Связь законов сохранения с однородностью пространства и времени.**

#### *Глава 3 Неинерциальные системы отсчета.*

**П.3.1 Неинерциальные системы отсчета. Силы инерции.**

**П.3.2. Проявление сил инерции на Земле.**



### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

$$\vec{P}_k - \vec{P}_H = \vec{F} dt$$

$$\vec{P}_k = (m - dm)(\vec{v} + d\vec{v}) + dm\vec{v}_1$$

$$\vec{P}_H = m\vec{v}$$

Здесь  $dm > 0$  и является массой вылетевших газов,  $m-dm$  - *масса ракеты*

$\vec{v}_1$  скорость вылетевших газов относительно неподвижной системы отсчета

### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

тогда

$$m d\vec{v} + dm\vec{u} = \vec{F} dt$$

$$\vec{u} = \vec{v}_1 - \vec{v}$$

скорость вылетевших газов  
относительно ракеты

Считаем, что время взаимодействия  $dt$  очень мало

$$m d\vec{v} = -dm\vec{u}$$

Здесь  $m$  – масса ракеты,  $dm > 0$  - масса вылетевших газов



### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

Тогда чтобы решать дифференциальное уравнение относительно массы  $m$ , нужно чтобы  $dm$  тоже относилось к ракете, а не к газам.  
Значит меняем знак  $dm$ :

$$m' d\vec{v} = dm' \vec{u}$$

Здесь  $m=m'$  – масса ракеты,  $dm' < 0$  - уменьшение массы ракеты

### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

Тогда выбираем направление оси вдоль увеличения скорости ракеты :



$$m' d\vec{v} = dm' \vec{u}$$

Здесь  $m=m'$  – масса ракеты,

$dm' = -dm < 0$  - уменьшение массы ракеты,  $dm > 0$  - масса газов

### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

Тогда выбираем направление оси вдоль увеличения скорости ракеты :



$$m' dv = -dm' u$$

Здесь  $m=m'$  – масса ракеты,

$dm' = -dm < 0$  - уменьшение массы ракеты,  $dm > 0$  - масса газов

### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

Тогда выбираем направление оси вдоль увеличения скорости ракеты :



$$\frac{dm'}{m'} = - \frac{dv}{u}$$

Здесь  $m=m'$  – масса ракеты,

$dm' = -dm < 0$  - уменьшение массы ракеты,  $dm > 0$  - масса газов

### П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского Формула Циолковского.

Тогда выбираем направление оси вдоль увеличения скорости ракеты :



$$m' = m_0 \exp\left(-\frac{v_k}{u}\right)$$

Здесь  $m=m'$  – масса ракеты,

$dm' = -dm < 0$  - уменьшение массы ракеты,  $dm > 0$  - масса газов



## Лекция 6

### План

#### *Глава 2. Законы сохранения в простейших системах*

**П.2.1.3. Движение тел с переменной массой. Уравнение Мещерского  
Формула Циолковского.**

**П.2.2. Механическая энергия.**

**П.2.2.3. Консервативные силы. Поле сил. Потенциальная энергия материальной точки.**

**П.2.2.4. Потенциальная энергия м.т. в поле силы тяжести.**

**П.2.2.5. Потенциальная энергия м.т. в поле упругих сил.**

**П.2.2.6. Потенциальная энергия м.т. в гравитационном (кулоновском) поле.**

**П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек.**

**П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.**

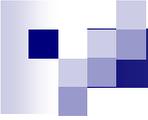
**П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.**

**П.2.3. Связь законов сохранения с однородностью пространства и времени.**

#### *Глава 3 Неинерциальные системы отсчета.*

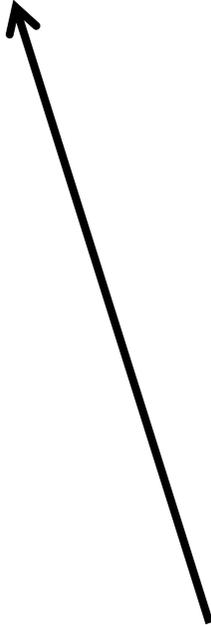
**П.3.1 Неинерциальные системы отсчета. Силы инерции.**

**П.3.2. Проявление сил инерции на Земле.**



$\vec{r}_1(t)$

**П.2.2.7. Потенциальная энергия  
системы материальных точек.**



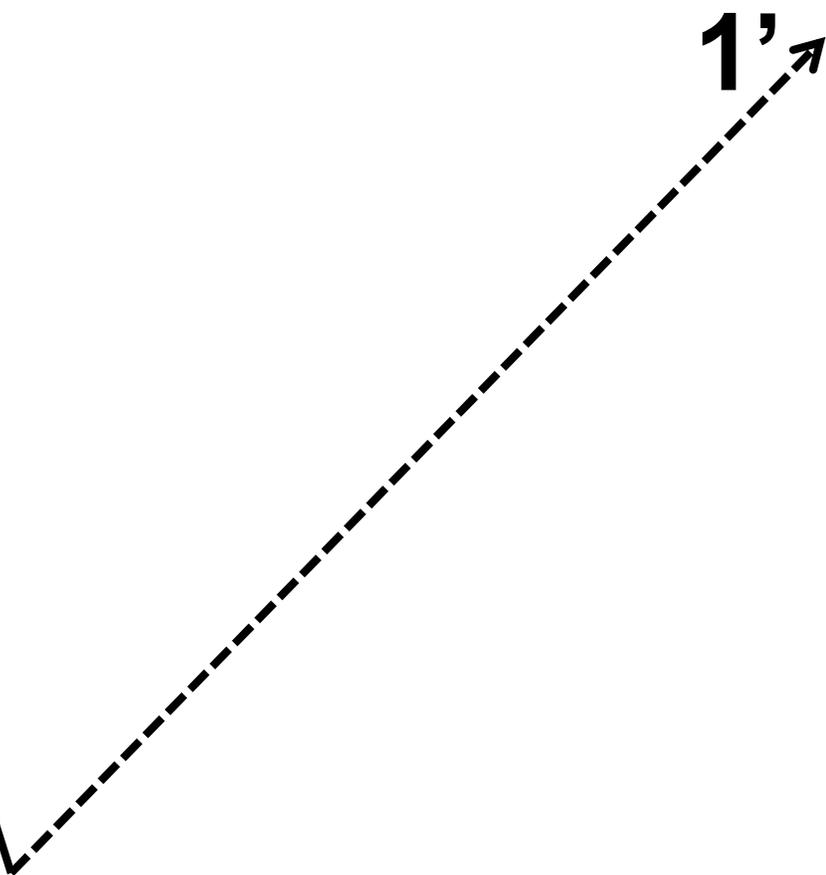


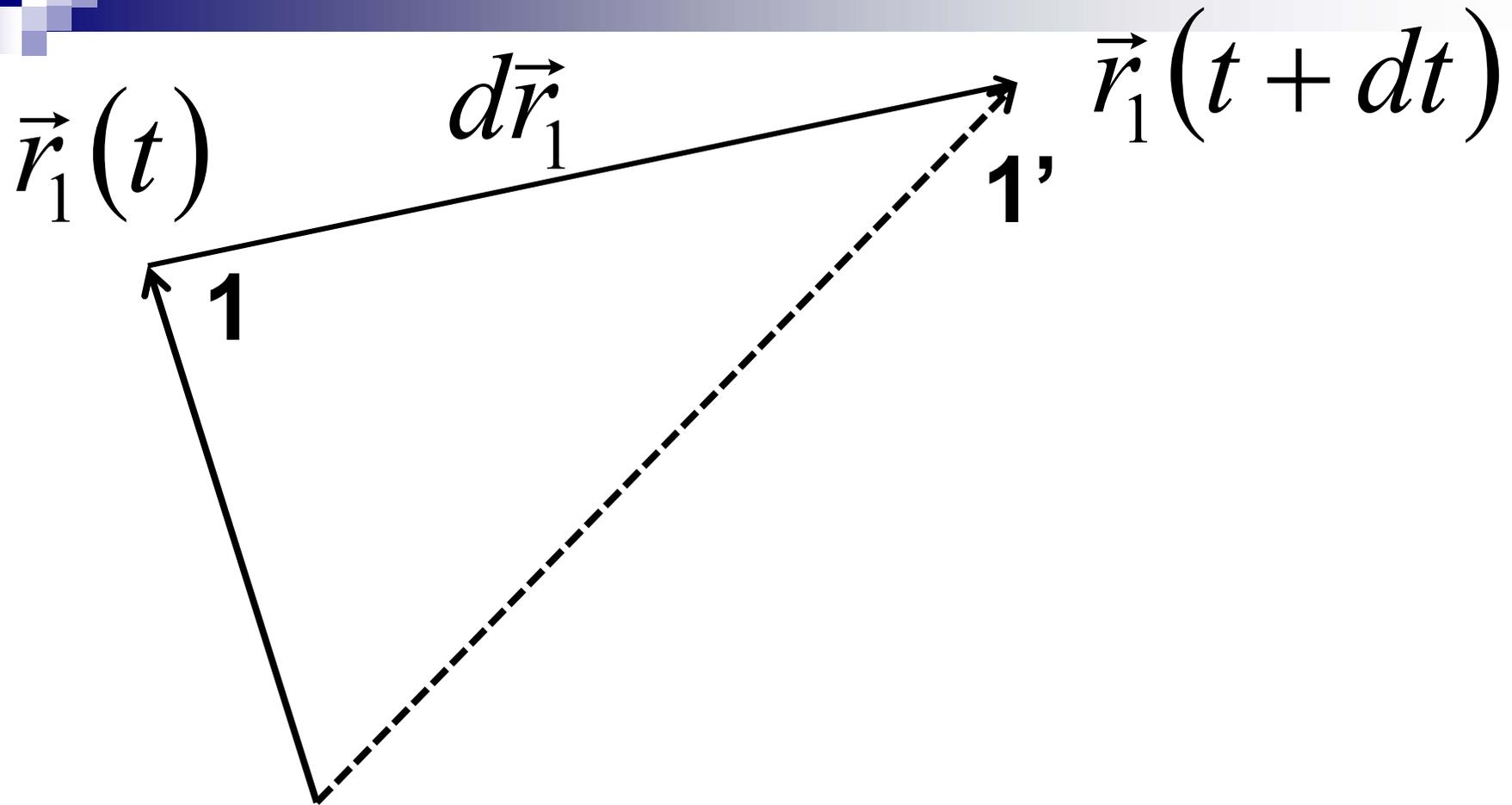
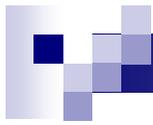
$\vec{r}_1(t)$



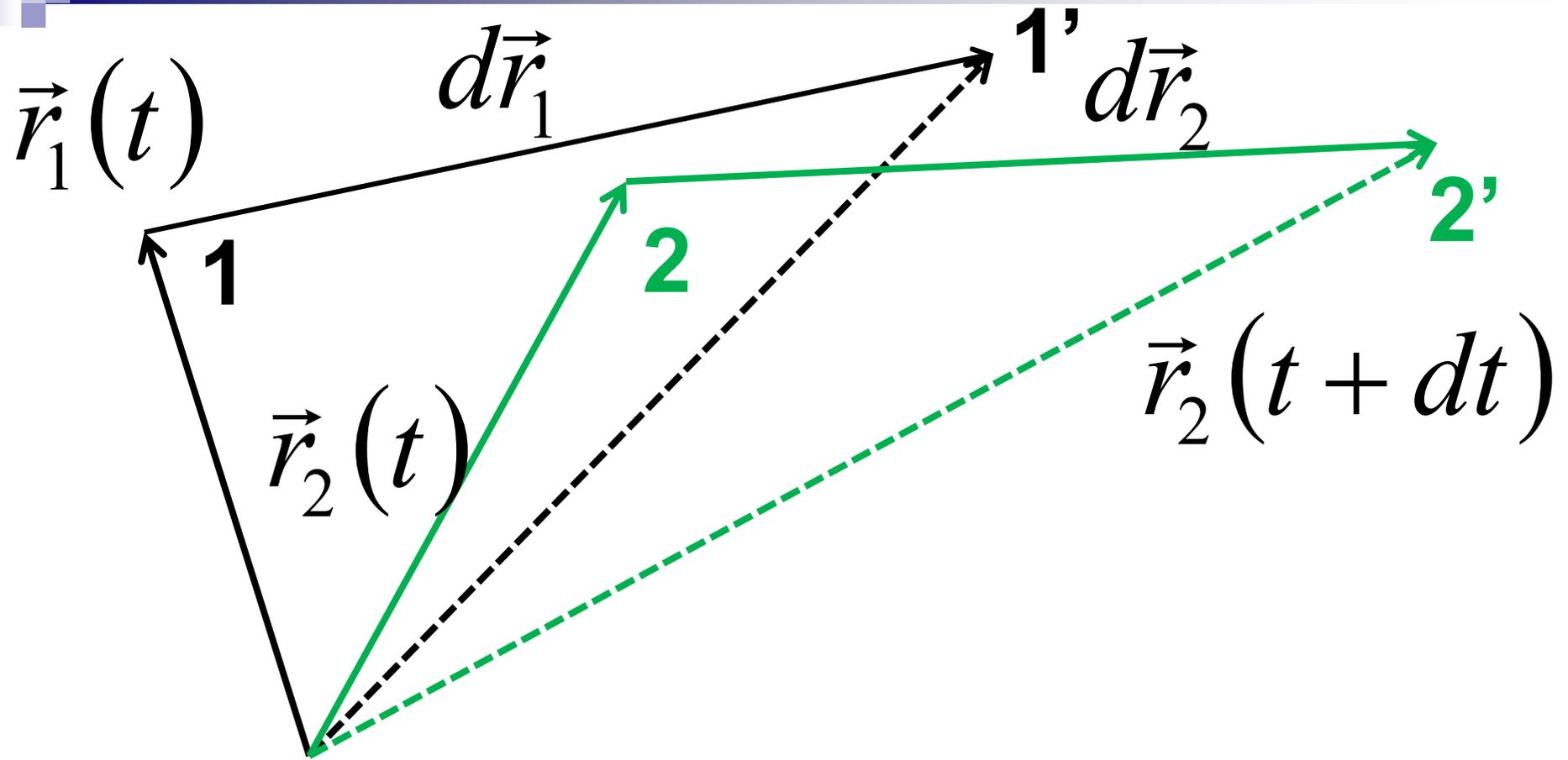
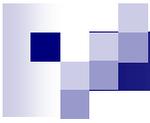
$\vec{1}'$

$\vec{r}_1(t + dt)$



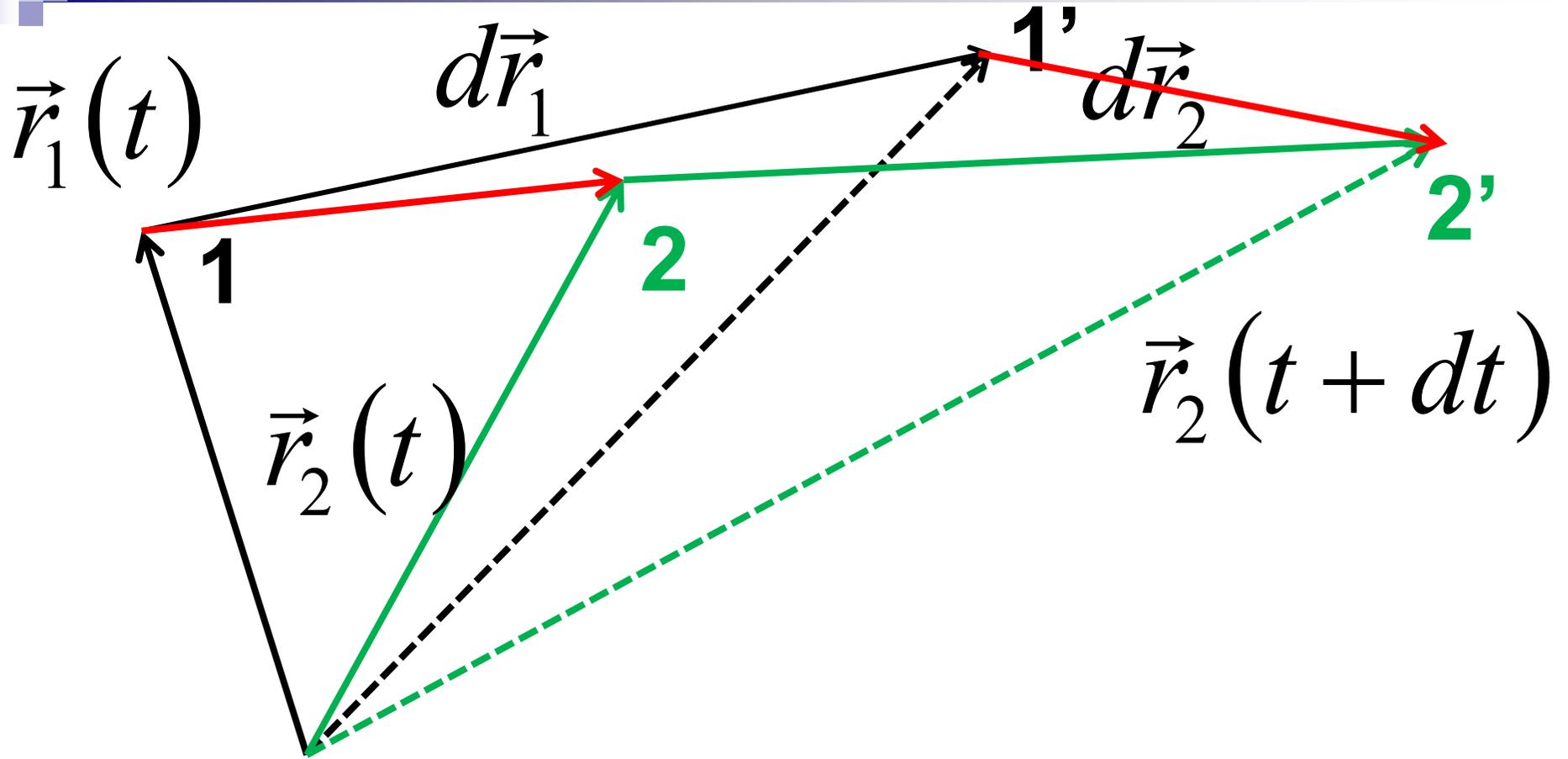
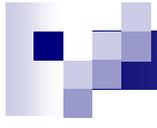


$$d\vec{r}_1 = \vec{r}_1(t + dt) - \vec{r}_1(t)$$



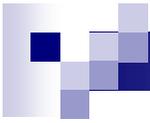
$$d\vec{r}_1 = \vec{r}_1(t + dt) - \vec{r}_1(t)$$

$$d\vec{r}_2 = \vec{r}_2(t + dt) - \vec{r}_2(t)$$

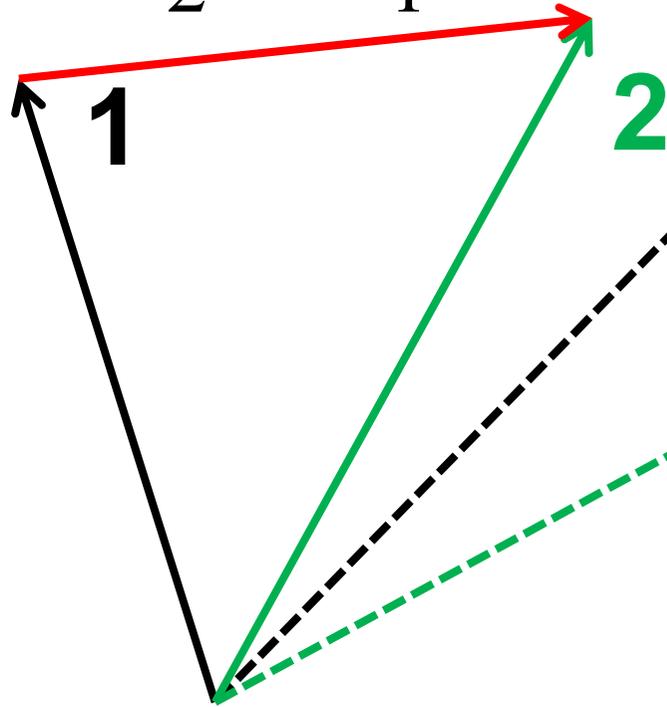


$$d\vec{r}_1 = \vec{r}_1(t + dt) - \vec{r}_1(t)$$

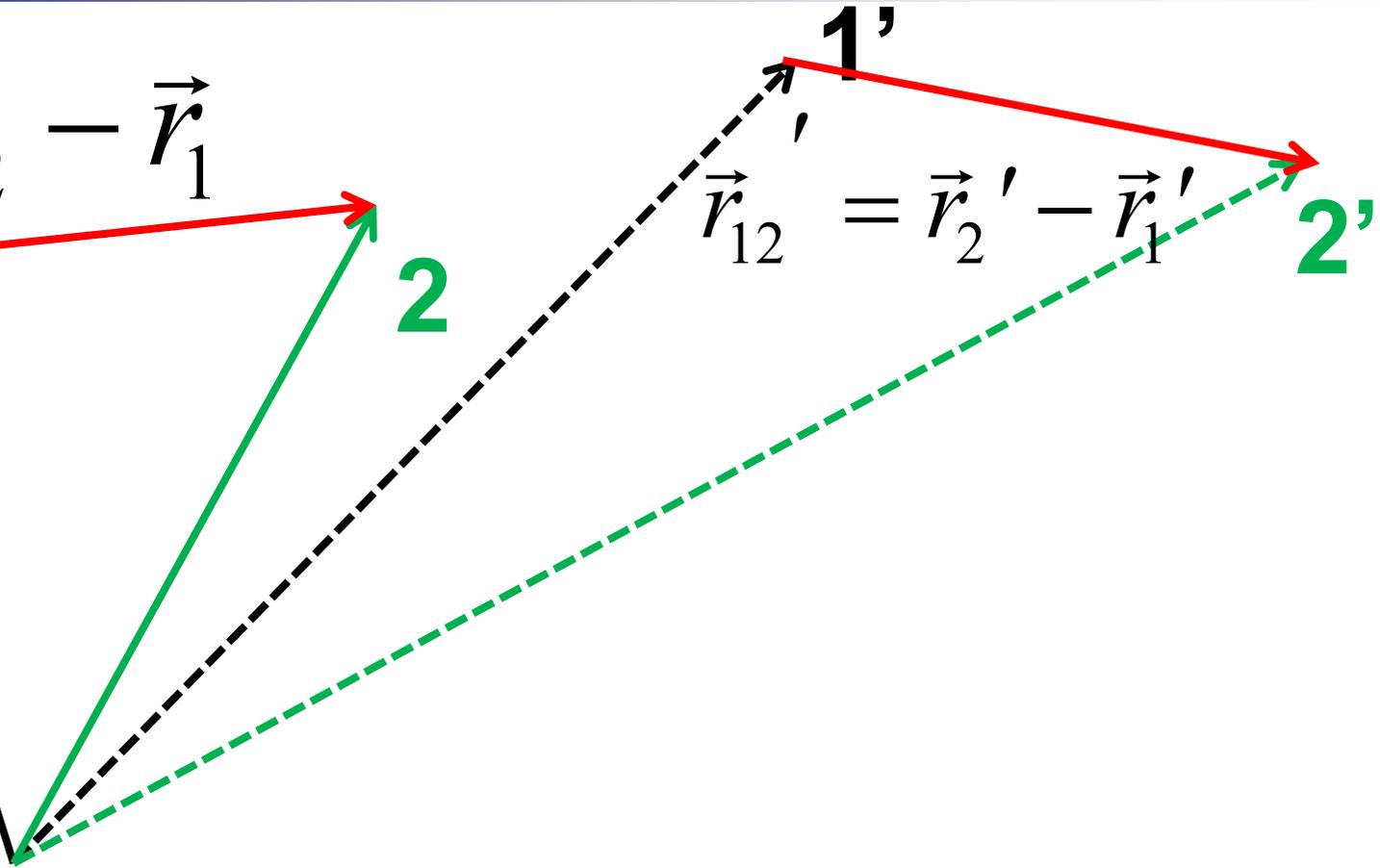
$$d\vec{r}_2 = \vec{r}_2(t + dt) - \vec{r}_2(t)$$



$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

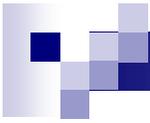


$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2' - \vec{r}_1'$$

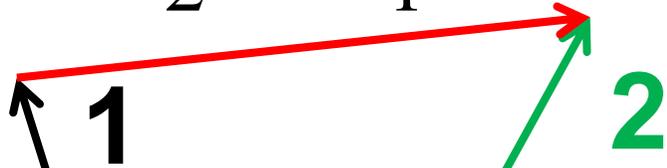


$$d\vec{r}_1 = \vec{r}_1(t + dt) - \vec{r}_1(t)$$

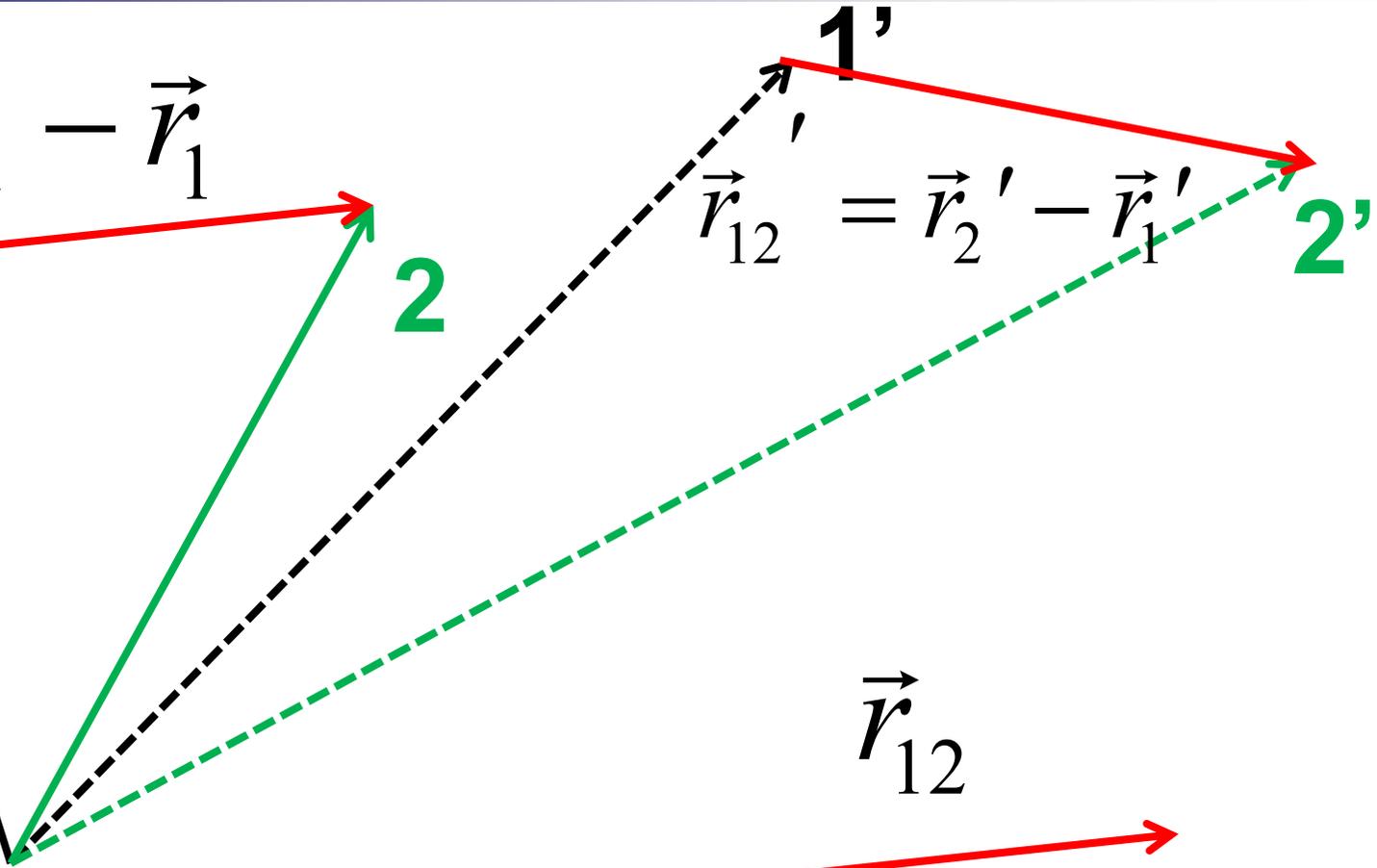
$$d\vec{r}_2 = \vec{r}_2(t + dt) - \vec{r}_2(t)$$



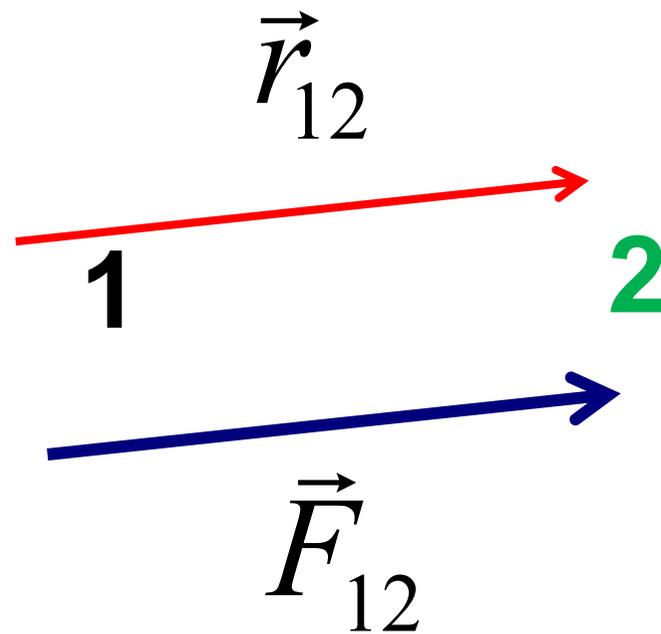
$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

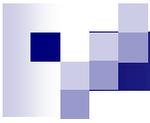


$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2' - \vec{r}_1'$$

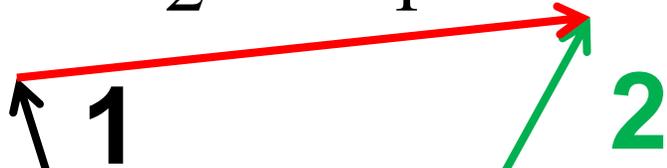


$$\vec{F}_{12} = \alpha \frac{\vec{r}_{12}}{|\vec{r}_{12}|^3}$$

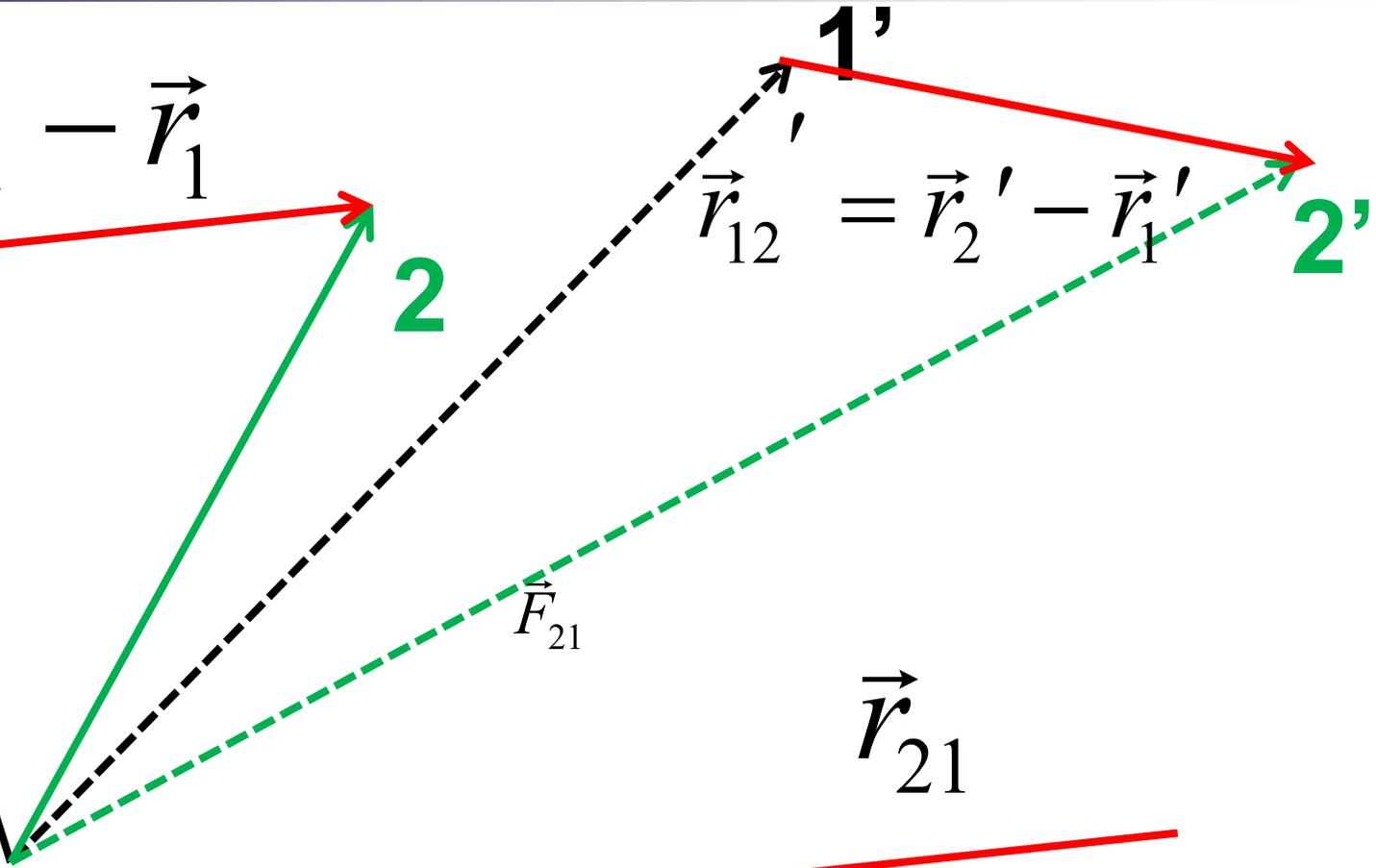




$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$



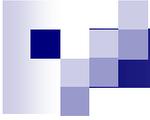
$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2' - \vec{r}_1'$$



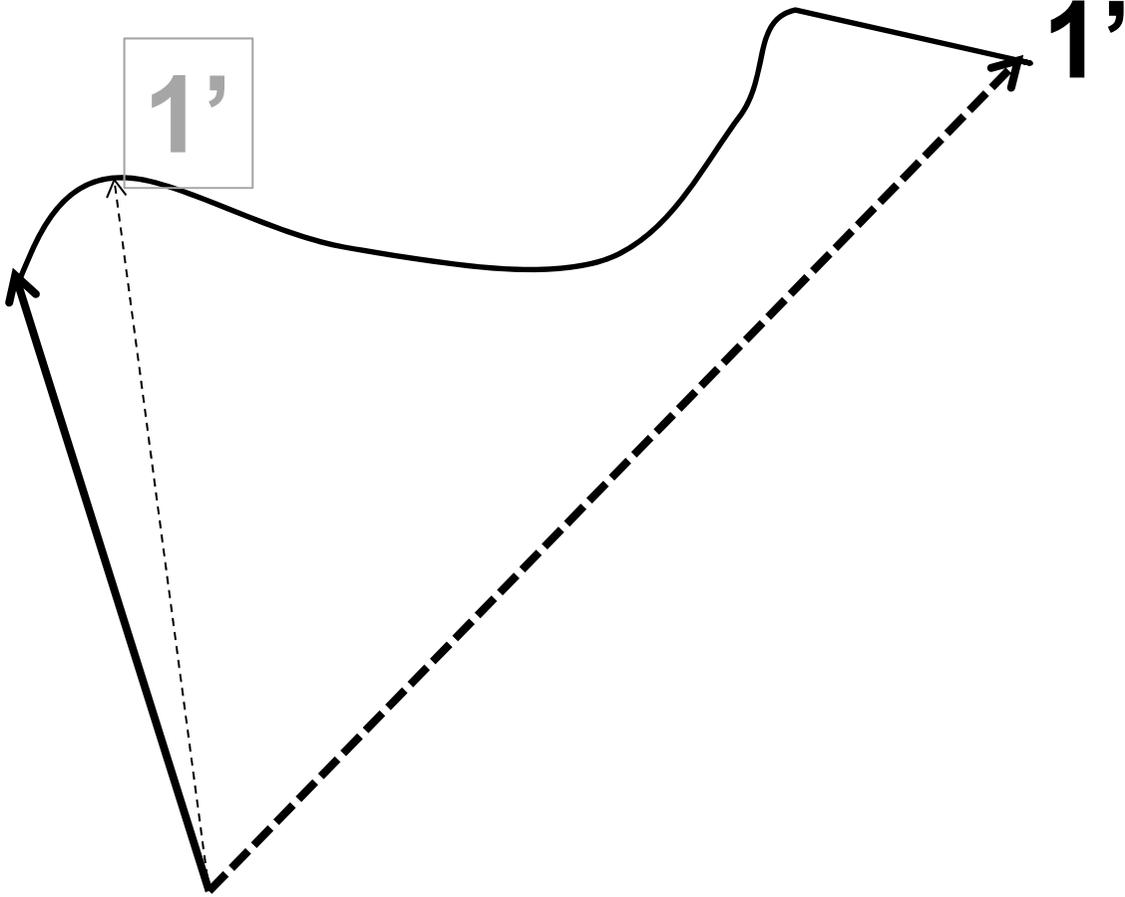
$$\vec{F}_{21} = \alpha \frac{\vec{r}_{21}}{|\vec{r}_{21}|^3}$$

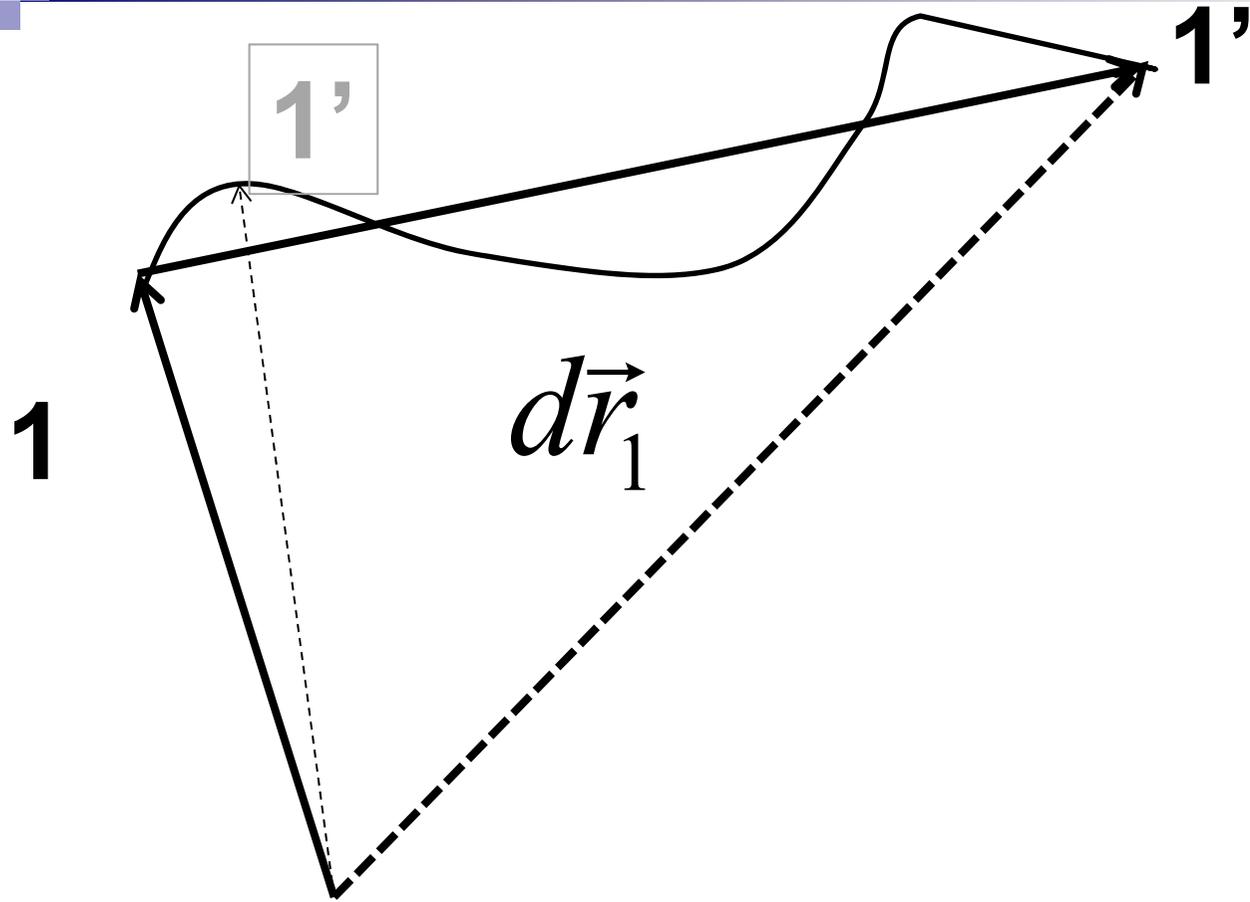
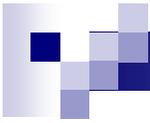


$$\vec{F}_{21} = -\vec{F}_{12} \quad \text{III 3-Н Ньютона}$$

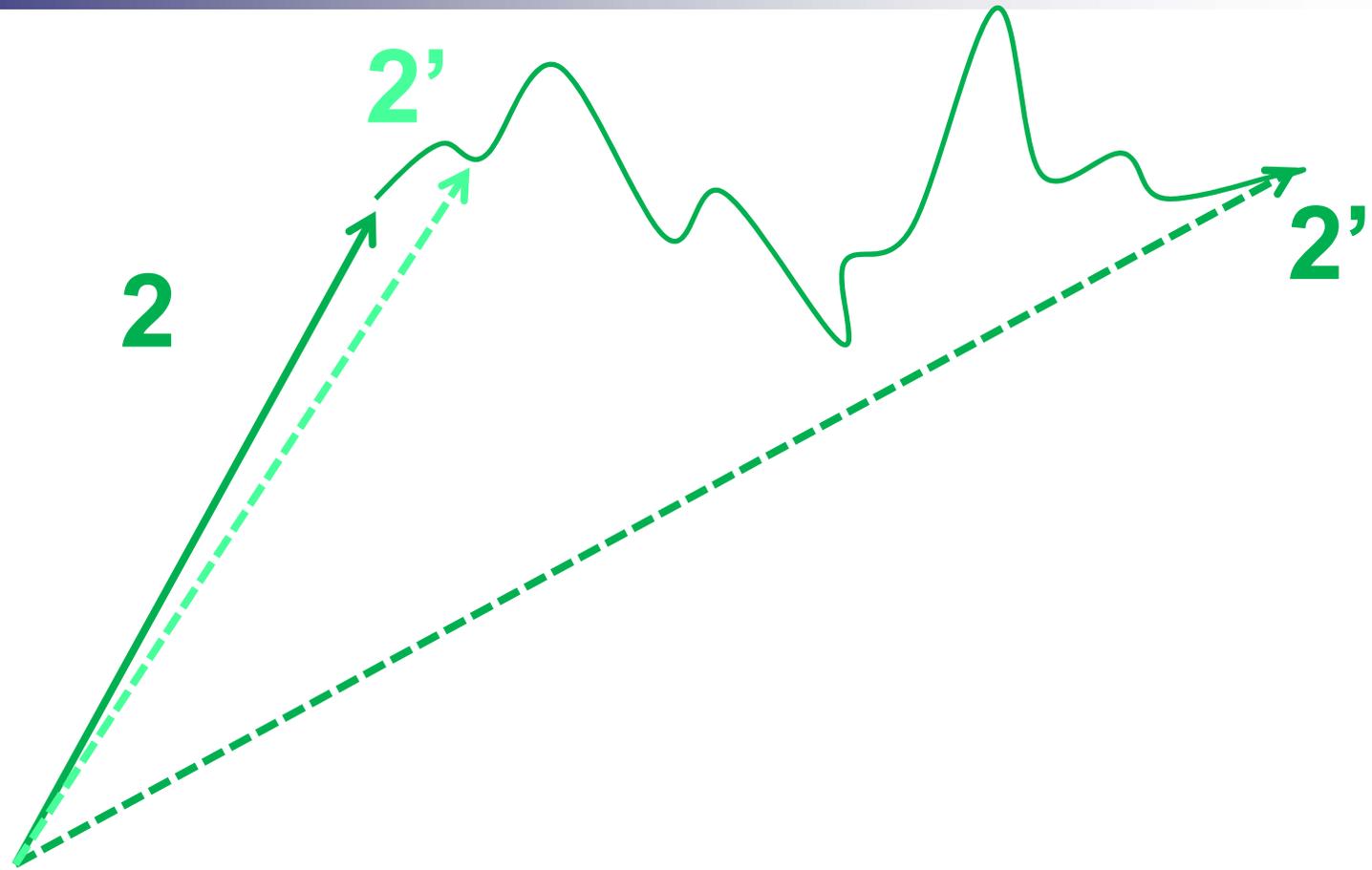
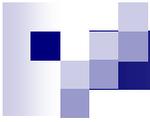


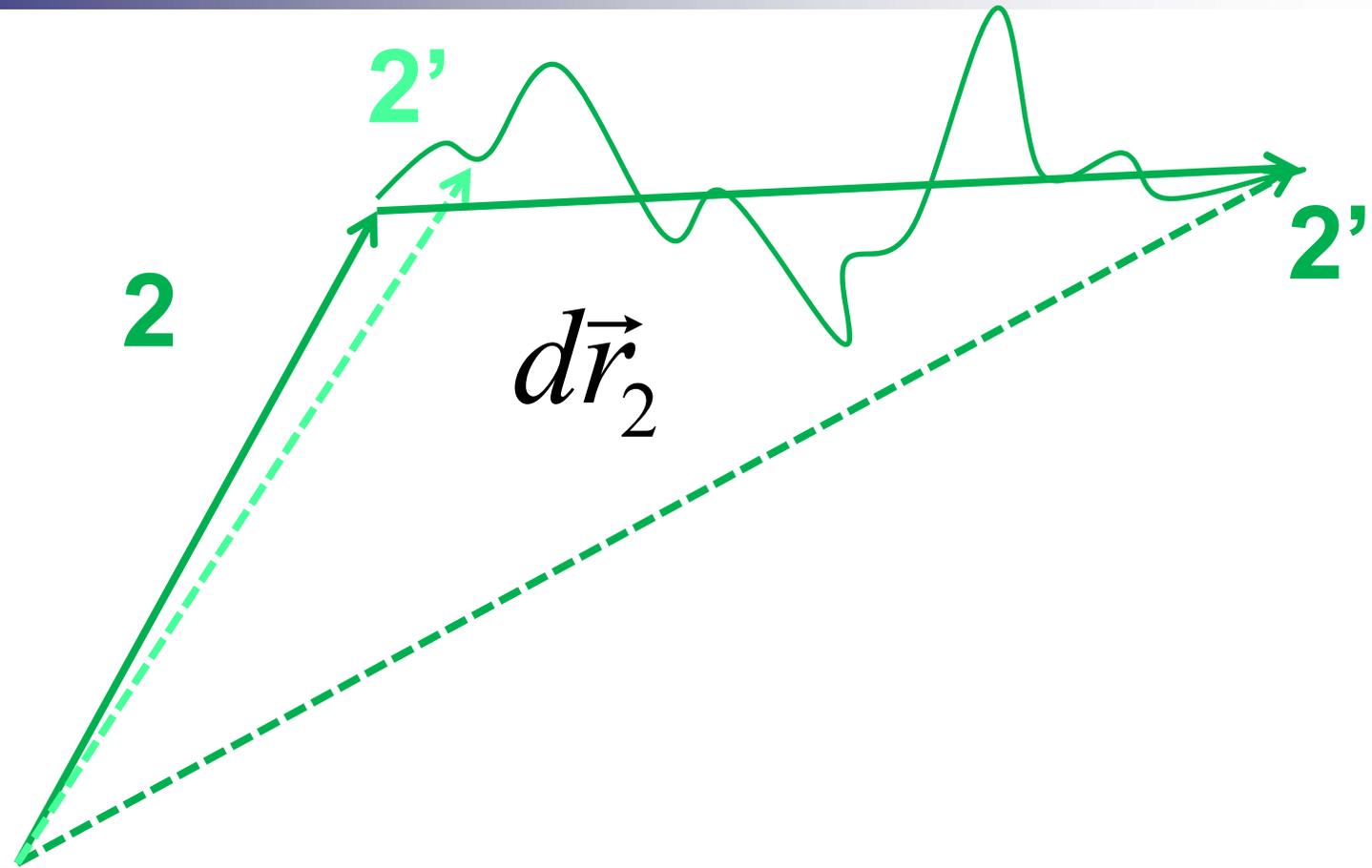
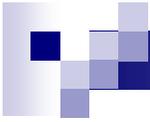
**1**



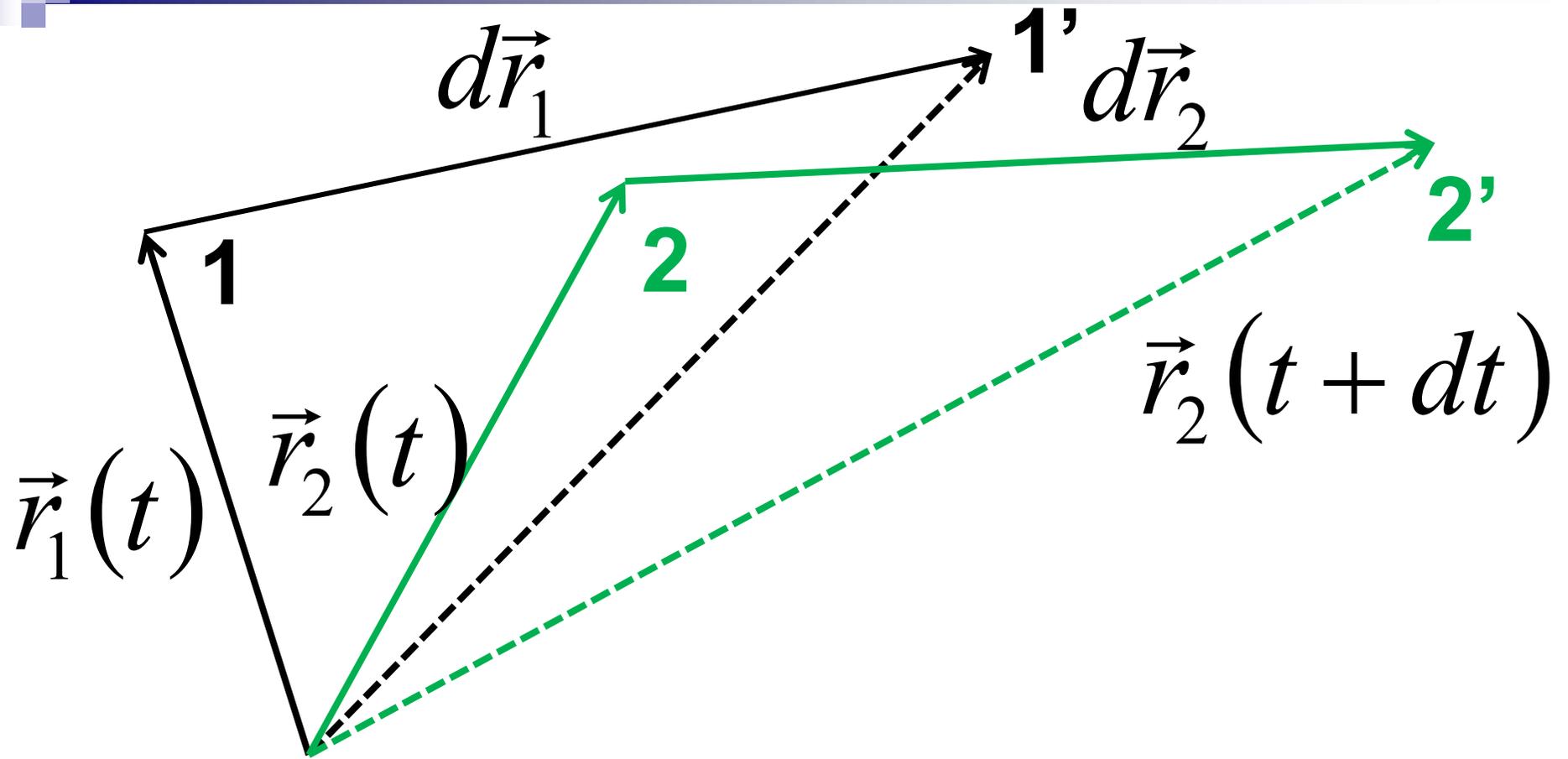
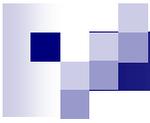


$$dA_1 = \vec{F}_{21} d\vec{r}_1$$

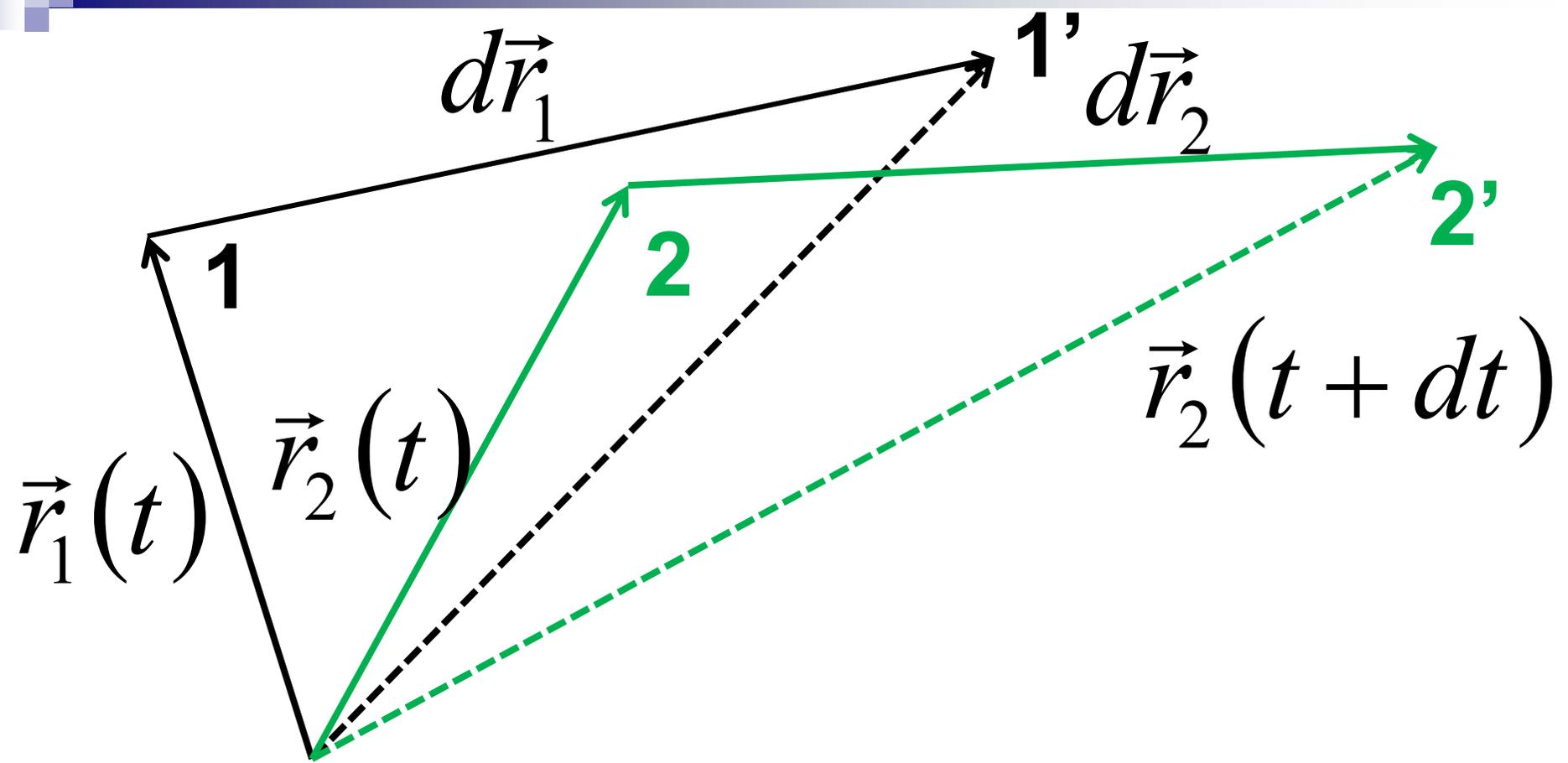
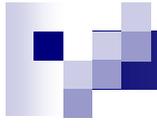




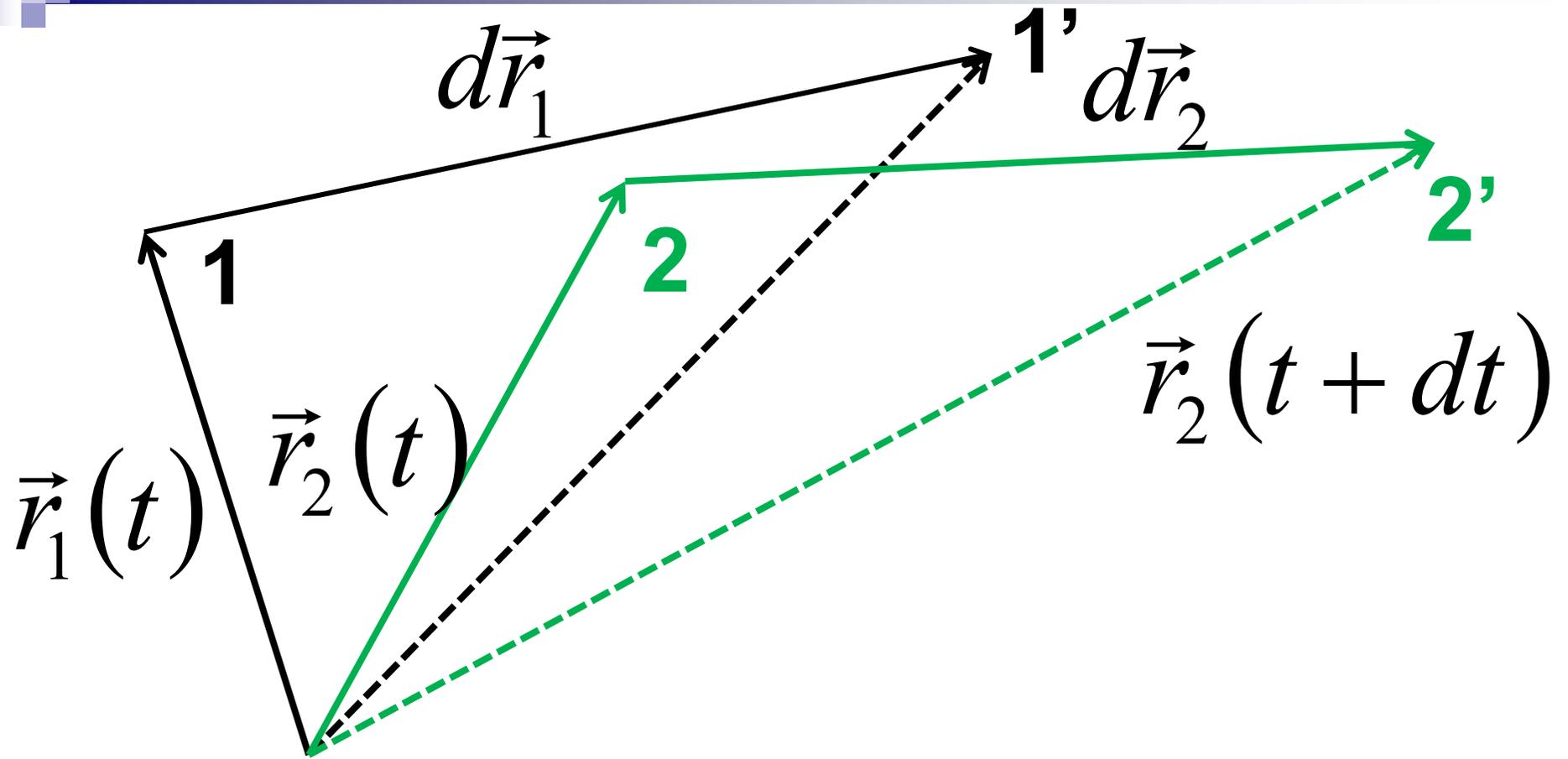
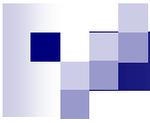
$$dA_2 = \vec{F}_{12} d\vec{r}_2$$



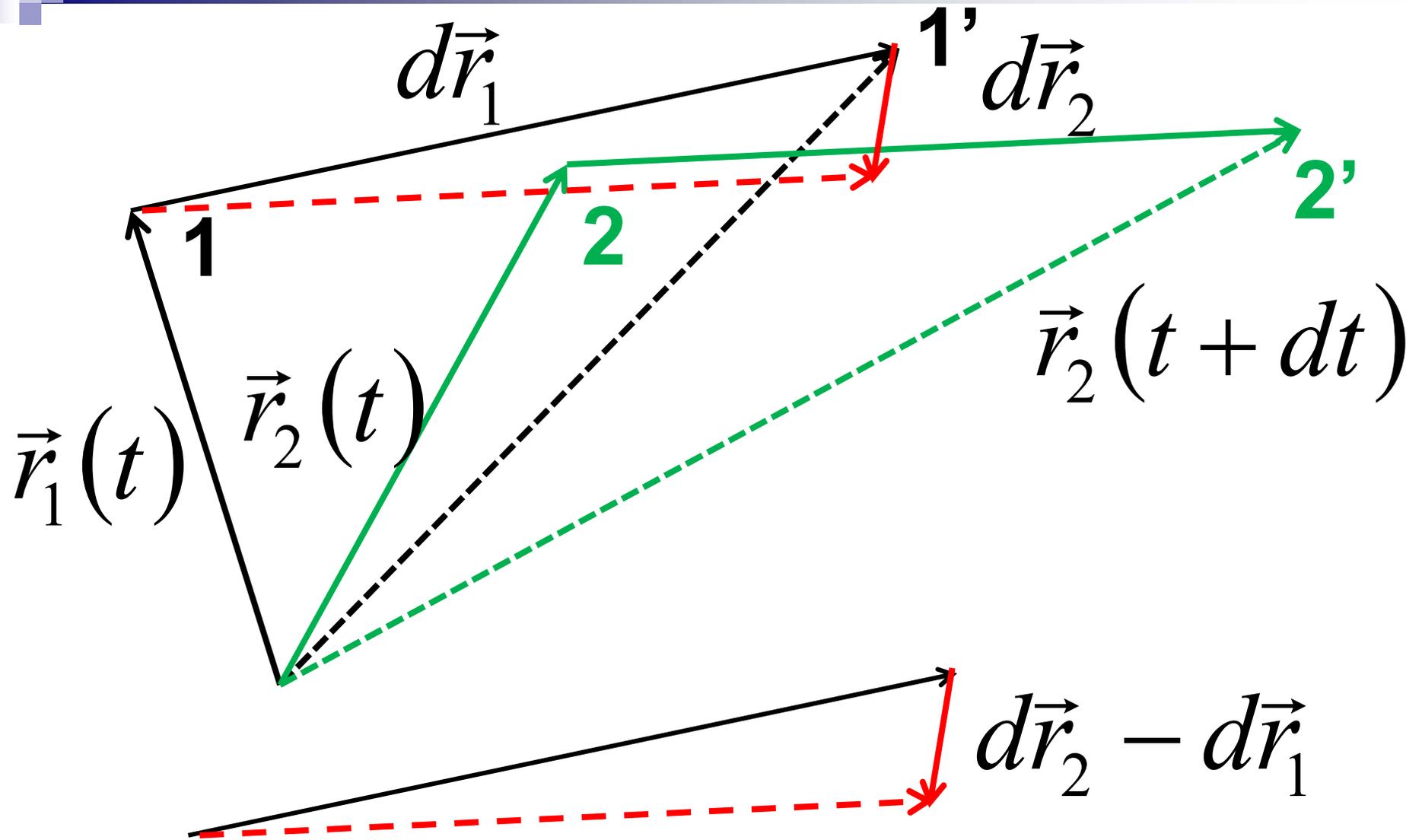
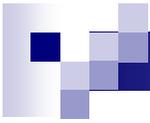
$$dA = dA_1 + dA_1 = \vec{F}_{21} d\vec{r}_1 + \vec{F}_{12} d\vec{r}_2$$



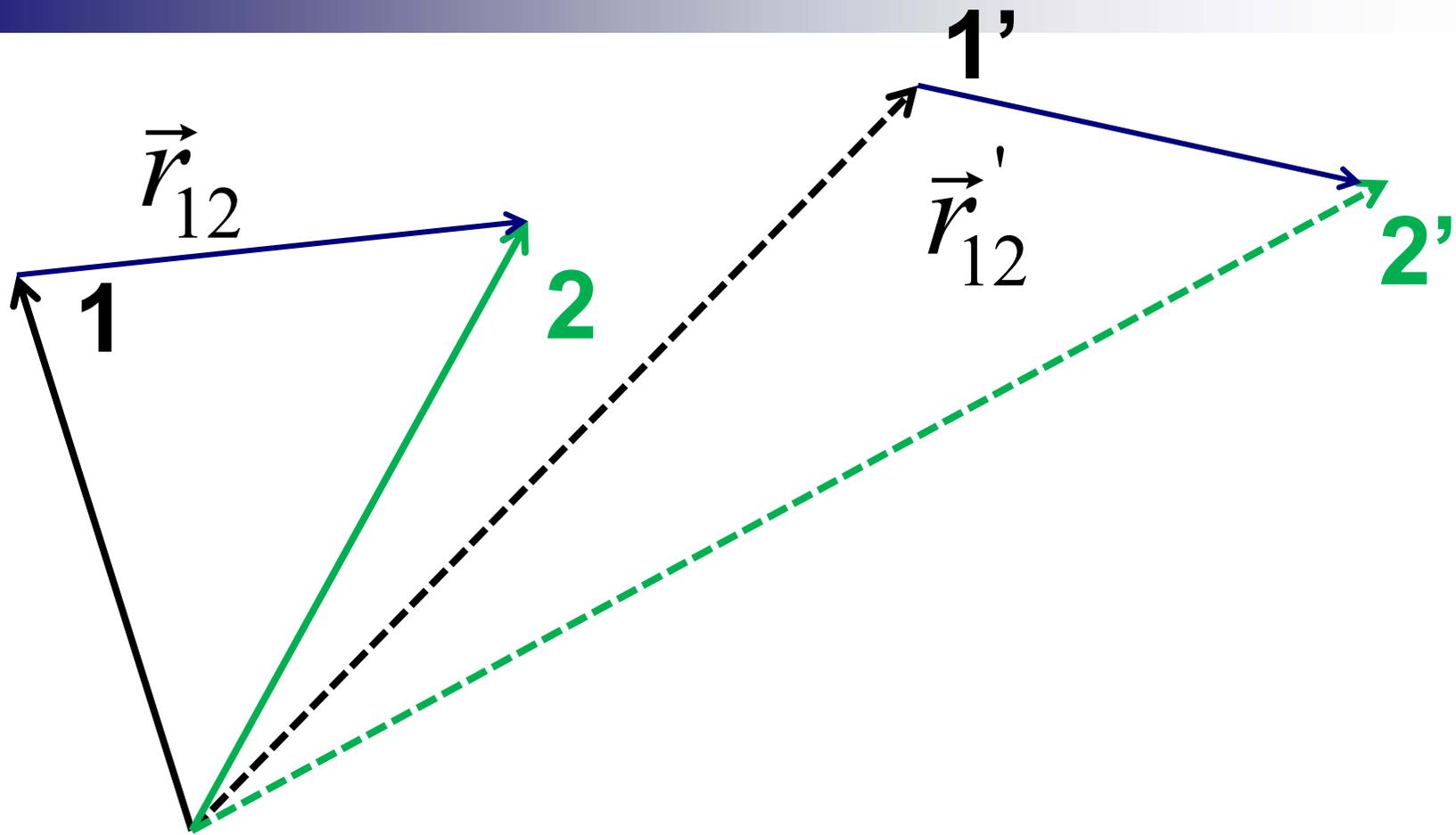
$$\begin{aligned} dA &= dA_1 + dA_2 = \vec{F}_{21} d\vec{r}_1 + \vec{F}_{12} d\vec{r}_2 = \\ &= \vec{F}_{12} d\vec{r}_2 - \vec{F}_{12} d\vec{r}_1 = \vec{F}_{12} (d\vec{r}_2 - d\vec{r}_1) \end{aligned}$$



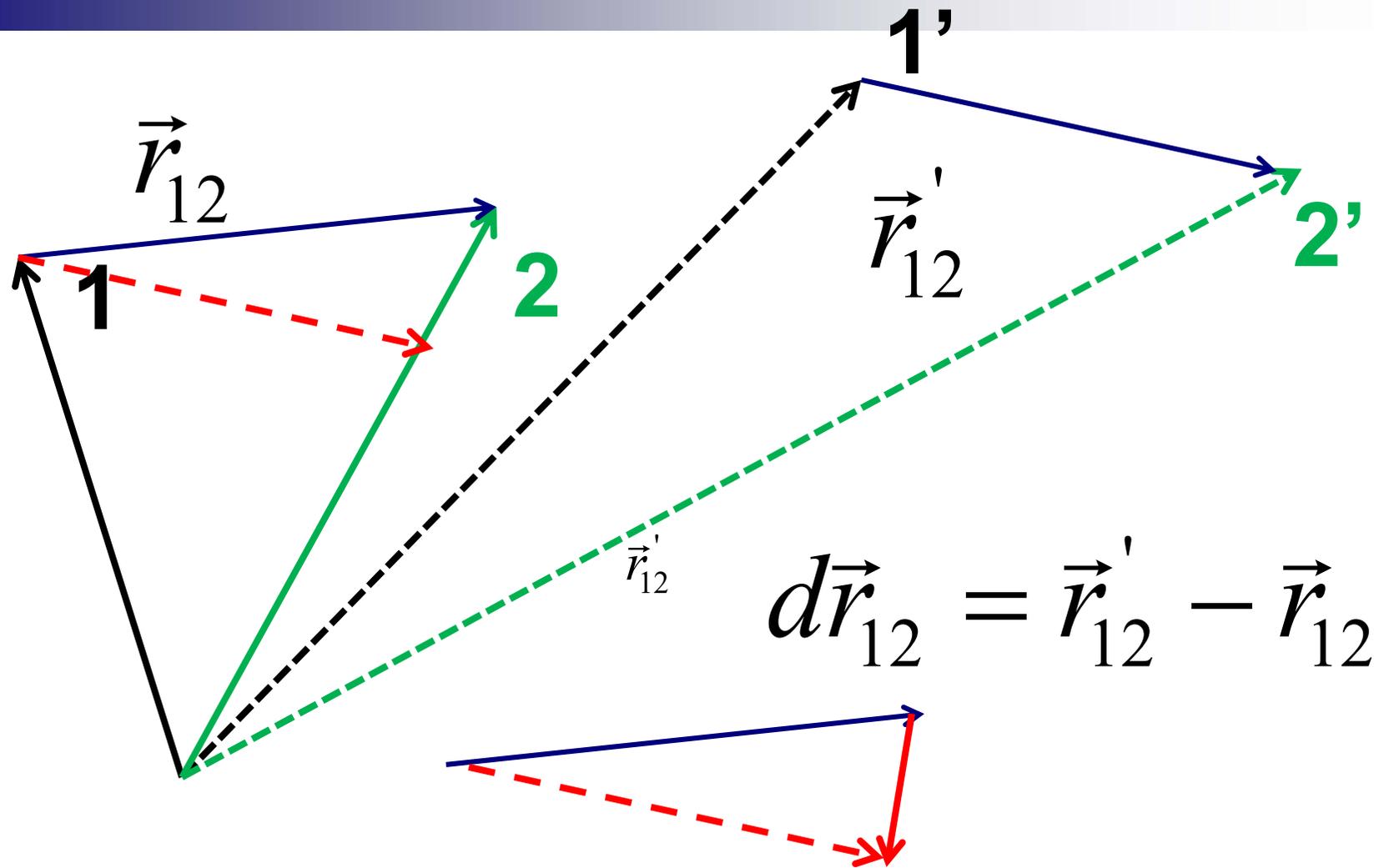
$$dA = \vec{F}_{12} (d\vec{r}_2 - d\vec{r}_1)$$



$$dA = \vec{F}_{12} (d\vec{r}_2 - d\vec{r}_1)$$

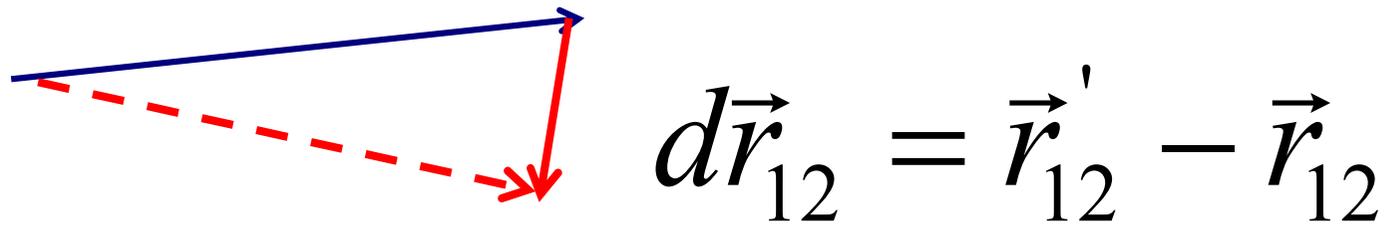
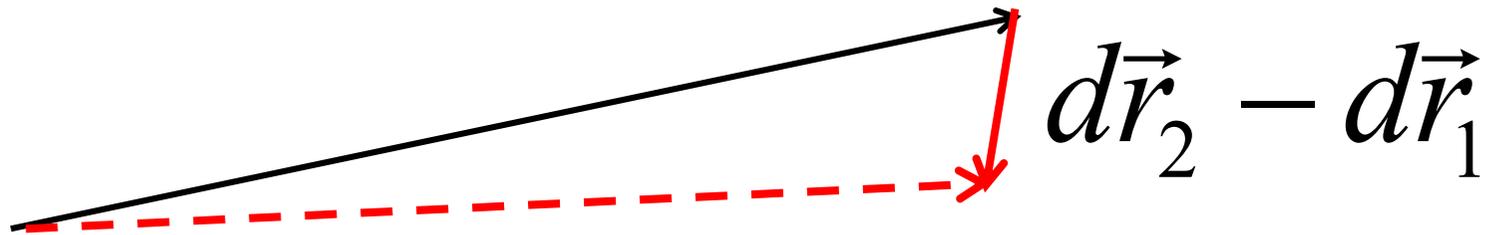
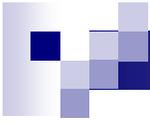


$$dA = \vec{F}_{12} (d\vec{r}_2 - d\vec{r}_1)$$

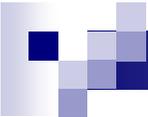


$$d\vec{r}_{12} = \vec{r}'_{12} - \vec{r}_{12}$$

$$dA = \vec{F}_{12} (d\vec{r}_2 - d\vec{r}_1) = \vec{F}_{12} d(\vec{r}_2 - \vec{r}_1) = \\ = \vec{F}_{12} d\vec{r}_{12}$$



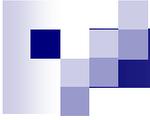
$$d(\vec{r}_2 - \vec{r}_1) = d\vec{r}_{12}$$



**Сила и работа при перемещении двух  
взаимодействующих материальных точек**

$$\vec{F}_{12} d\vec{r}_{12} = \alpha \frac{\vec{r}_{12} d\vec{r}_{12}}{r_{12}^3} = \alpha \frac{r_{12} dr_{12}}{r_{12}^3}.$$

$$A = \int_{R_{12}}^{R'_{12}} \alpha \frac{dr_{12}}{r_{12}^2} = -\alpha \left( \frac{1}{r} \right) \Big|_{R_{12}}^{R'_{12}} = -\frac{\alpha}{R'_{12}} + \frac{\alpha}{R_{12}}.$$

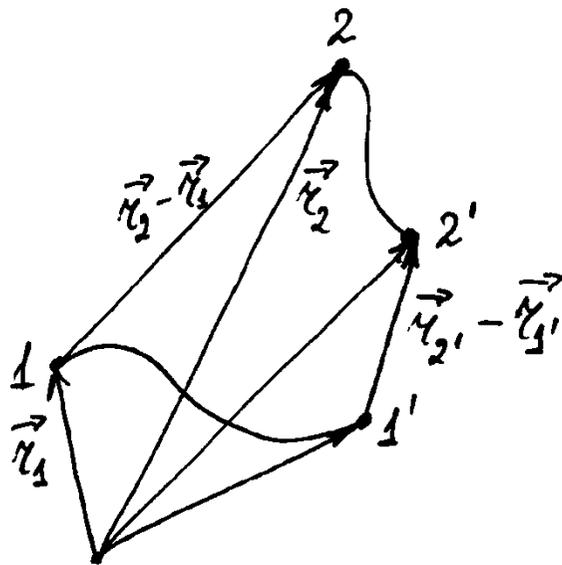


П.2.2.7. Потенциальная энергия системы двух материальных точек.

$$A = -\frac{\alpha}{R'_{12}} + \frac{\alpha}{R_{12}}.$$

$$U = \frac{\alpha}{R_{12}} + \text{const} = U_{12}$$

## П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек - кратко.



$$\vec{F}_{12} = \alpha \frac{\vec{r}_{12}}{r_{12}^3}$$

$$\vec{r}_{12} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

$$dA = dA_1 + dA_2 = \vec{F}_{12} d\vec{r}_{12} = \alpha \frac{\vec{r}_{12} d\vec{r}_{12}}{r_{12}^3} = \alpha \frac{r_{12} dr_{12}}{r_{12}^3}.$$

$$A = \int_{R_{12}}^{R'_{12}} \alpha \frac{dr_{12}}{r_{12}^2} = -\alpha \left( \frac{1}{r} \right) \Big|_{R_{12}}^{R'_{12}} = -\frac{\alpha}{R'_{12}} + \frac{\alpha}{R_{12}}.$$

$$U = \frac{\alpha}{R_{12}} + const$$

- потенциальная энергия взаимодействия двух материальных точек



**П.2.2.7. Потенциальная энергия системы N материальных точек.**

$$U = \sum_{i=1}^N \sum_{j>i, j \neq i}^N U_{ij} = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1, j \neq i}^N U_{ij}$$



# Лекция 6

## План

### *Глава 2. Законы сохранения в простейших системах*

#### **П.2.2. Механическая энергия.**

П.2.2.3. Консервативные силы. Поле сил. Потенциальная энергия материальной точки.

П.2.2.4. Потенциальная энергия м.т. в поле силы тяжести.

П.2.2.5. Потенциальная энергия м.т. в поле упругих сил.

П.2.2.6. Потенциальная энергия м.т. в гравитационном (кулоновском) поле.

П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек.

#### **П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.**

П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.

П.2.3. Связь законов сохранения с однородностью пространства и времени.

### *Глава 3 Неинерциальные системы отсчета.*

П.3.1 Неинерциальные системы отсчета. Силы инерции.

П.3.2. Проявление сил инерции на Земле.

## П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.

### Пример.

Вычислить 2-ю космическую скорость – то есть скорость, которую необходимо придать ракете, чтобы она оторвалась от Земли.

$$(0 + 0) - \left( \frac{mv_2^2}{2} - G \frac{M_3 m}{R_3} \right) = 0$$

$$v_2^2 = 2G \frac{M_3}{R_3} = 2G \frac{M_3}{R_3^2} R_3 = 2gR_3$$

$$v_2 = \sqrt{2} \sqrt{gR_3} = \sqrt{2} v_1 = 1.4 \cdot 7.9 \frac{\text{км}}{\text{с}} \approx 11.2 \frac{\text{км}}{\text{с}}$$

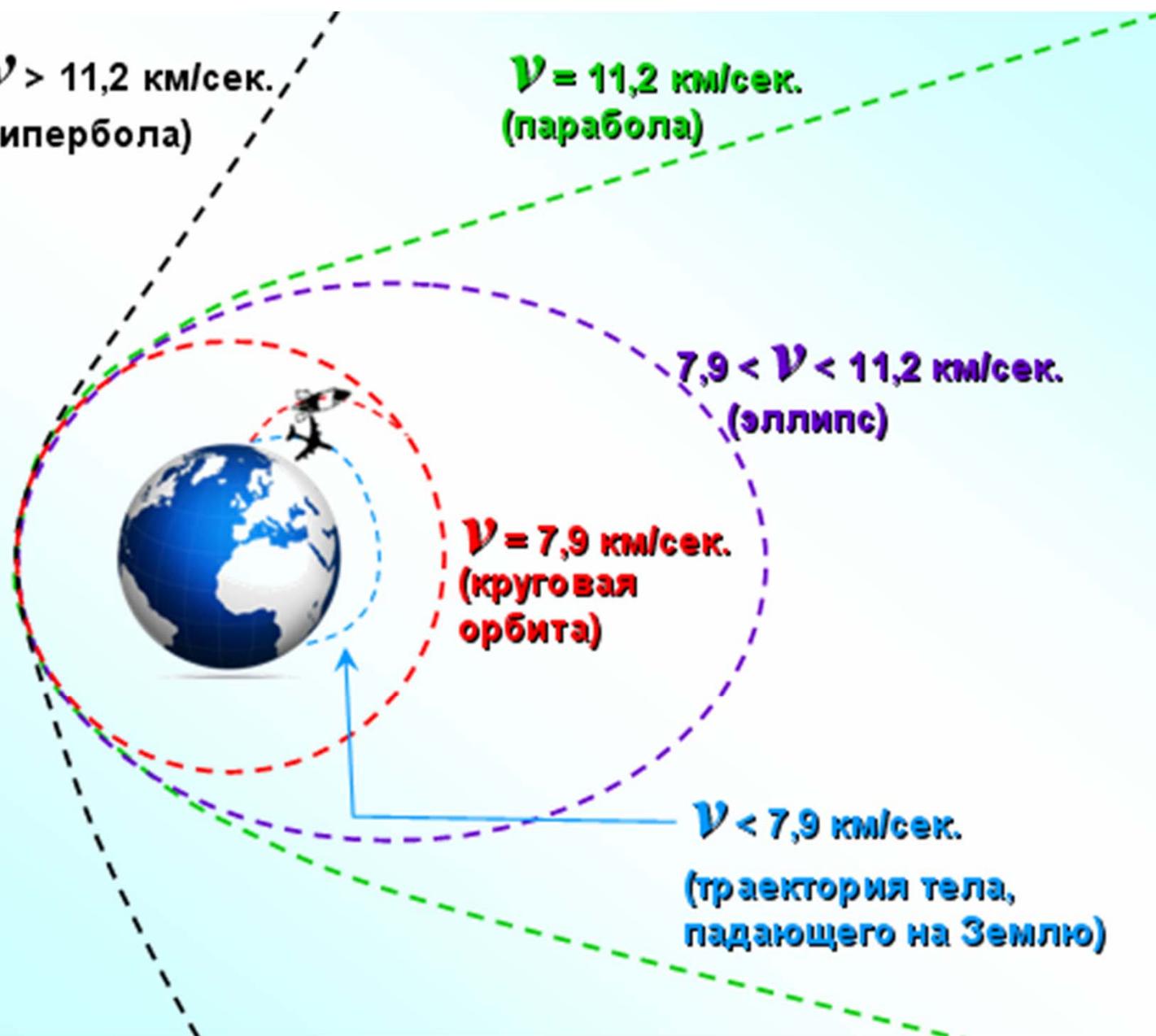
$V > 11,2$  км/сек.  
(гипербола)

$V = 11,2$  км/сек.  
(парабола)

$7,9 < V < 11,2$  км/сек.  
(эллипс)

$V = 7,9$  км/сек.  
(круговая  
орбита)

$V < 7,9$  км/сек.  
(траектория тела,  
падающего на Землю)





# Лекция 6

## План

### *Глава 2. Законы сохранения в простейших системах*

#### **П.2.2. Механическая энергия.**

П.2.2.3. Консервативные силы. Поле сил. Потенциальная энергия материальной точки.

П.2.2.4. Потенциальная энергия м.т. в поле силы тяжести.

П.2.2.5. Потенциальная энергия м.т. в поле упругих сил.

П.2.2.6. Потенциальная энергия м.т. в гравитационном (кулоновском) поле.

П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек.

П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.

#### **П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.**

П.2.3. Связь законов сохранения с однородностью пространства и времени.

### *Глава 3 Неинерциальные системы отсчета.*

П.3.1 Неинерциальные системы отсчета. Силы инерции.

П.3.2. Проявление сил инерции на Земле.

$$F_x = -\frac{\partial U}{\partial x}$$

## П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.

$$dA = \vec{F} d\vec{r} = -dU$$

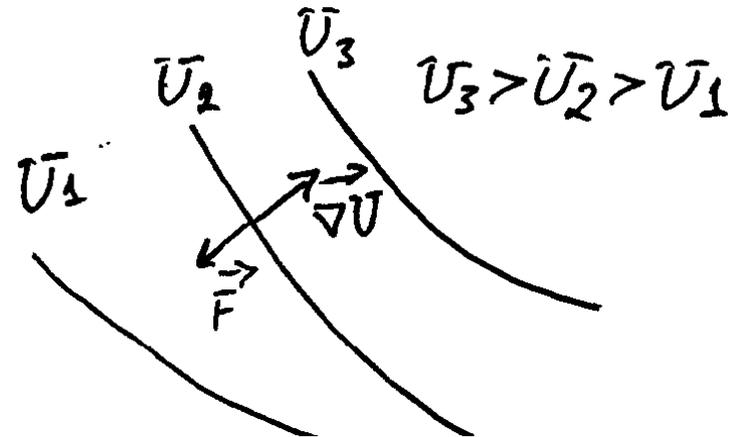
$$F_s ds = -dU \quad \longrightarrow \quad F_s = -\frac{dU}{ds}$$

$$F_x = -\frac{\partial U}{\partial x}$$

$$F_y = -\frac{\partial U}{\partial y}$$

$$F_z = -\frac{\partial U}{\partial z}$$

$$\vec{F} = F_x \vec{i} + F_y \vec{j} + F_z \vec{k} = -\frac{\partial U}{\partial x} \vec{i} - \frac{\partial U}{\partial y} \vec{j} - \frac{\partial U}{\partial z} \vec{k} =$$
$$-\text{grad}U = -\vec{\nabla}U$$





# Лекция 6

## План

### *Глава 2. Законы сохранения в простейших системах*

#### **П.2.2. Механическая энергия.**

П.2.2.3. Консервативные силы. Поле сил. Потенциальная энергия материальной точки.

П.2.2.4. Потенциальная энергия м.т. в поле силы тяжести.

П.2.2.5. Потенциальная энергия м.т. в поле упругих сил.

П.2.2.6. Потенциальная энергия м.т. в гравитационном (кулоновском) поле.

П.2.2.7. Потенциальная энергия системы материальных точек.

П.2.2.8. Закон сохранения механической энергии.

П.2.2.9. Связь потенциальной энергии с силой.

#### **П.2.3. Связь законов сохранения с однородностью пространства и времени.**

### *Глава 3 Неинерциальные системы отсчета.*

П.3.1 Неинерциальные системы отсчета. Силы инерции.

П.3.2. Проявление сил инерции на Земле.